

## Comunicação entre processos:

O Linux possui diversas formas de realizar comunicação entre processos, também conhecido com IPC. Estas formas de comunicação se referem a processos em execução na mesma máquina, o que não inclui sockets ou RPC (são para comunicação entre máquinas distintas).

Dentre as técnicas de comunicação entre processos fornecidas pelo Linux, convém citar:

a) por memória compartilhada: através de diretivas shm\* pode-se disponibilizar uma área de memória comum à vários processos. Simples: quando um processo quer enviar dados ao outro, põe na memória.

b) pipes: um método muito interessante onde se cria um canal bidirecional na tabela de descritores, como se fosse arquivo, mas não é (e não tem I/O). Quando você faz um `ls -la | sort` está usando pipe!

c) sinais: quando um processo quer sinalizar algo a outro processo. Ao contrário das demais nesta não se envia dados mas apenas um valor numérico.

Existem outras formas de comunicação como semáforos, fila de mensagens e até mesmo morte de filho, que é considerada uma comunicação. Se você digitar `ipcs` na linha de comando irá ver os canais de comunicação atualmente em uso (não sinais).

Texto retirado do Artigo: <http://www.vivaolinux.com.br/artigo/Sinais-em-Linux/?pagina=1>

### Comandos:

#### Listar os processos do terminal

```
# ps
```

#### Listar os processos de todos os terminais

```
# ps -a
```

```
# ps a (exibe os processos mais detalhes)
```

#### Listar os processos dos usuários

```
# ps -u
```

```
# ps -au
```

#### Lista todos os processos do Sistema

```
# ps -A
```

```
# ps -ef
```

```
# ps -eF
```

```
# ps -ely
```

```
# ps ax
```

```
# ps aux (exibe uma coluna com o nome do usuário que iniciou o processo)
```

#### Exibe todos os processos em forma de árvore

```
# pstree
```

```
# ps -ejH
```

```
# ps axfj
```

Obs: teste os vários parâmetros do comando `pstree`:

-a

Mostra opções passadas na linha de comando.

-c

Mostra toda a estrutura (inclusive sub-processos do processo pai).

-G

Usa caracteres gráficos no desenho da árvore de processos.

-h

Destaca o processo atual e seus antecessores.

- H [pid]  
Destaca o processo especificado.
- l  
Não faz quebra de linha
- n  
Classifica pelo número PID ao invés do nome.
- p  
Mostra o número PID entre parênteses após o nome do processo.
- u  
Mostra também o dono do processo.
- U  
Usa o conjunto de caracteres Unicode para o desenho da árvore.

### Exibe informações sobre Threads

```
# ps -eLf  
# ps axms
```

### Exibe informações de segurança dos processos

```
# ps -eo euser, ruser, suser, fuser, f, comm, label  
# ps axZ  
# ps -eM
```

### Exibe todos os processos que estão sendo executados com permissões de root (real e com ID)

```
# ps -U root -u root u
```

### Especificando as colunas para visualização:

#### Exemplos:

Apenas o Número do processo e o comando que o gerou

```
# ps ao PID, COMMAND
```

Apenas o número do processo, o comando que gerou o pid, o uso da CPU e da memória

```
# ps ao pid,%cpu,%mem, command
```

### Outros exemplos tirados do manual do ps:

```
# ps -eo pid,tid,class,rtprio,ni,pri,psr,pcpu,stat,wchan:14,comm  
# ps axo stat,euid,ruid,tty,tpgid,sess,pgrp,ppid,pid,pcpu,comm  
# ps -eo pid,tt,user,fname,tmout,f,wchan
```

### Exibir processos e prioridade do processo (Coluna NI)

```
# ps l  
# ps -l  
# ps -Al  
# ps -el
```

### Significado das Principais colunas do comando TOP:

USER - Nome do usuário dono do processo.

UID - Número de identificação do usuário dono do processo.

PID - Número de identificação do processo.

PPID - Número de identificação do processo pai de cada tarefa.

PRI - Número de prioridade da tarefa. (Números altos são prioridades baixas).

NI - Valor preciso da prioridade da tarefa.

%CPU - O consumo de processamento do processo.

%MEM - O consumo de memória do processo.  
SIZE - Tamanho do código da tarefa em kilobytes.  
RSS - Soma total da memória física usada pelo processo, em kilobytes.  
WCHAN - Endereço ou nome da função do kernel da tarefa que está atualmente suspensa.  
STAT - Estado do processo: S - Suspenso, R - em Execução, T - Interrompido, Z - Terminado, etc.  
TTY - Terminal onde são executados os processos.  
TIME - Tempo total da CPU usado pelo processo desde que foi iniciado.  
COMMAND - Nome do comando do processo.

## Entendendo os Sinais:

Sinais são usados quando se deseja enviar uma mensagem para um processo, mas esta mensagem não é um texto, mas sim um código cujo significado é pré determinado. Antes de mais nada, para dar o melhor exemplo possível, quando se executa um `kill 7000` está se enviando para o processo 7000 o sinal de código 15 que significa algo como "Caro processo, queria gentilmente terminar a sua execução".

Como o sinal 15 significa terminar, o processo irá terminar a sua execução. Como todos já devem saber, se o "gentil" processo recusar-se a terminar, posso forçar com um `kill -9 7000`, onde envio para ele o sinal 9 que significa algo como: "Morra!" (uma vez disse em um curso que com sinal 15 eu dou a arma para o processo esperando que ele aperte o gatilho, depois de escrever o seu testamento, fechar suas finanças etc. Com o -9 é um tiro na testa sem aviso).

## Principais Sinais:

**Sinal 1:** Significa reinício do programa. Este sinal é chamado de `SIGHUP`.

**Sinal 2:** Sinal chamado de `SIGINT`. Causa uma interrupção no programa. Falando em termos práticos, é um sinal 2 que o programa recebe quando se pressiona `Control+C`.

**Sinal 15:** esta é a solicitação de morte, chamada de `SIGTERM`. Ao receber um sinal 15 o processo deveria preparar-se para terminar, fazendo "seus últimos pedidos" e ele mesmo encerrando normalmente sua execução.

**Sinal 9:** `SIGKILL`. Este é a morte indefensável. Não pode ser mascarado, ou seja, o programador não consegue substituir a rotina de tratamento do Sistema Operacional que simplesmente tira o processo da fila de prontos. Deve ser usado em último caso, pois um sinal 15 é mais elegante por dar a chance ao processo de se preparar para sua morte.

**Sinal 20:** `SIGTSTOP`. Este sinal de `STOP` faz com que o processo interrompa a sua execução. Veja, ele não termina, apenas interrompe.

**Sinal 18:** `SIGCONT`. Este sinal de `CONTINUAR`, faz com que o processo que foi interrompido pelo Sinal 20, continue seu processamento.

Fonte: <http://www.vivaolinux.com.br/artigo/Sinais-em-Linux/?pagina=2>

## Enviando Sinais para os Processos:

Vamos utilizar dois comandos. O `KILL` e o `KILLALL`.

A diferença entre estes dois comandos é que o `KILL` envia sinais para os números dos processos e o

KILLALL envia para nomes.

### **Exemplo:**

Abro o vim em um terminal. E suponho que ele está travado. Quero enviar um sinal para este processo. Com o comando KILL precisaríamos de dois passos:

1º Vou para outro terminal e executo o comando ps a

2º Anoto o PID do VIM

3º kill -15 o número do PID do vim.

Exemplo: kill -15 4567

Usando o KILLALL, iríamos para outro terminal e faríamos apenas:

```
# killall -15 vim
```

Obs: Porém se tiver mais programas vim abertos, todos receberão o mesmo sinal.

Para os exemplos abaixo, vamos supor que estamos enviando sinais para o processo 4567 - backup.sh

### **Reiniciando o processo**

```
# kill -SIGHUP 4567
```

```
# kill -1 4567
```

### **Interrompendo o programa**

```
# kill -SIGINT 4567
```

```
# kill -2 4567
```

### **Encerrando um programa (educadamente)**

```
# kill -SIGTERM 4567
```

```
# kill -15 4567
```

### **Matando um processo (LUNGA MODE=ON)**

```
# kill -SIGKILL 4567
```

```
# kill -9 4567
```

### **Parando (congelando) um processo na memória**

```
# kill -SIGSTOP 4567
```

```
# kill -20 4567
```

### **Retomando o processo (congelado no tópico anterior)**

```
# kill -SIGCONT 4567
```

```
# kill -18 4567
```

Primeiro Plano (FOREGROUND) e Segundo Plano (BACKGROUND)

Você sabia que no mesmo terminal posso iniciar vários processos e deixá-lo em background. Ainda tenho a opção de deixá-lo parado ou executando.

Para termos um bom exemplo de programas executando em segundo plano, vamos criar um pequeno script que terá a função apenas de contar de 1 até infinito.

Passos para escrever o script:

```
vim conta.sh
```

```
#!/bin/bash
```

```
while : ;
```

```
do
  let i++
done
```

Pressione a tecla ESC e digite :x

**Tornando o script executável**  
**# chmod +x conta.sh**

**Executando o script:**  
**# ./conta.sh**

Parece que ele não está fazendo nada, mas ele está contando de 1 até infinito. Para cancelar o programa, basta digitar CTRL+C

OBS: CTRL+C é o mesmo que kill -SIGINT ou kill -2

Iniciando um processo.

Vamos colocar em segundo plano os programas vim /etc/services, nano, man ls, cat /etc/services | more,

```
# vim /etc/services
Pressione CTRL+Z
O processo vai para segundo plano.
```

```
# man ls
Pressione CTRL+Z
O processo vai para segundo plano.
```

```
# cat /etc/services | less
Pressione CTRL+Z
O processo vai para segundo plano.
```

```
# cat /etc/services | more
Pressione CTRL+Z
O processo vai para segundo plano.
```

E por ultimo vamos chamar o nosso programa, o conta.sh  
**# ./conta.sh**

Exibindo os processos que estão em segundo plano (background):

```
# jobs
```

Se você seguiu meus exemplos acima, você terá esta lista:

```
[1]    Stopped                vim /etc/services
[2]    Stopped                man ls
[3]    Stopped                cat /etc/services | less
[4]-  Stopped                cat /etc/services | more
[5]+  Stopped                ./conta.sh
```

Ativando programas que estão em Segundo Plano

Na listagem acima, o processo conta.sh é um programa que está com o status Stopped. Mas sabemos que este programa tem a função de contar. Para ativar este programa você tem duas

maneiras possíveis:

A primeira é mandar o sinal SIGCONT para ele. A outra, bem mais fácil é fazer o seguinte:

```
# bg 5
```

Ao executar o comando jobs, veja como ficou nossa lista:

```
[1]   Stopped          vim /etc/services
[2]   Stopped          man ls
[3]   Stopped          cat /etc/services | less
[4]-  Stopped          cat /etc/services | more
[5]+  Running           ./conta.sh &
```

Note que agora o conta.sh status Running (executando) e apareceu um novo símbolo ao lado do nome do programa: &

O Símbolo & avisa que o programa está sendo executado em segundo plano.

Se você desejar parar novamente o conta.sh, basta digitar:

```
# killall -SIGSTOP conta.sh
```

Mais uma vez, vamos ver como ficou através do comando jobs

```
[1]   Stopped          vim /etc/services
[2]   Stopped          man ls
[3]   Stopped          cat /etc/services | less
[4]-  Stopped          cat /etc/services | more
[5]+  Running           ./conta.sh &
```

Outra maneira de ativá-lo novamente é enviando um sinal através do comando KILL

```
# killall -SIGCONT conta.sh
```

Trazendo para primeiro plano (foreground) programas que estão em segundo plano (background).

De posse da lista de processos que estão em segundo plano, basta você digitar o comando fg e número do programa nesta lista e você terá o programa de volta em primeiro plano.

Observe a lista do comando jobs:

```
[1]   Stopped          vim /etc/services
[2]   Stopped          man ls
[3]   Stopped          cat /etc/services | less
[4]-  Stopped          cat /etc/services | more
[5]+  Running           ./conta.sh &
```

```
# fg 1 (trará o vim /etc/services para primeiro plano)
```

Para voltar para background digite mais uma vez CTRL+Z.

Emita o comando jobs mais uma vez:

```
# jobs
```

Veja o resultado da lista:

```
[1]+  Stopped          vim /etc/services
[2]   Stopped          man ls
[3]   Stopped          cat /etc/services | less
[4]   Stopped          cat /etc/services | more
[5]-  Stopped          ./conta.sh
```

Notou que agora o sinal de + saiu da posição 5 e foi para a posição 1? E o sinal de menos da posição 4 para a posição 5?

Estes sinais demonstram os dois últimos programas que foram colocados em background. Caso você digite fg sem parametros, o programa que virá para primeiro plano é o que tem o

sinal + e o próximo da fila que era o - torna-se + e assim por diante.

Colocando programas em segundo plano diretamente na linha de comando.

```
# ./conta.sh &
```

O Uso do & já coloca o programa em segundo plano em execução.

Repita este comando várias vezes, e veja um resultado semelhante a este:

```
[1]+  Stopped                vim /etc/services
[2]   Stopped                man ls
[3]   Stopped                cat /etc/services | less
[4]   Stopped                cat /etc/services | more
[5]-  Stopped                ./conta.sh
[6]   Running                ./conta.sh &
[7]   Running                ./conta.sh &
[8]   Running                ./conta.sh &
[9]   Running                ./conta.sh &
[10]  Running                ./conta.sh &
[11]  Running                ./conta.sh &
```

Obs: Toda vez que você chama um programa já em segundo plano, o Shell exibe na linha abaixo o número do processo no qual ele está submetido.

```
[dailson@server tmp]$ ./conta.sh &
[11] 12642
```

Outra observação importante é que quando executamos um programa em segundo plano e ele acaba sua execução o Shell avisa emitindo uma mensagem na própria linha de comando.

Teste você mesmo. Execute o comando que atualiza o banco de dados do comando locate.

```
# updatedb &
[12] 12649
```

Fique pressionando enter algumas vezes. Em determinado momento o Shell emite a seguinte mensagem:

```
Done [12] 12649
```

Informando que o processo já foi concluído.

## Prioridade de Processos no Linux

Os processos no Linux (no espaço do usuário) vão de -20 a +19.

A prioridade padrão de qualquer processo iniciado pelo usuário é 0.

Numeros negativos, indicam maior prioridade e numeros positivos, prioridades baixas.

Para visualizar a prioridade dos processos do sistema, utilize o seguinte comando:

```
# ps al
```

O Resultado é parecido com este:

```

F    UID    PID    PPID  PRI   NI    VSZ   RSS  WCHAN  STAT  TTY      TIME
COMMAND
4     0    3988     1   17    0   3016   400  ?      Ss+  tty1     0:00
/sbin/mingetty tty1
4     0    3989     1   16    0   2708   400  ?      Ss+  tty2     0:00
/sbin/mingetty tty2
4     0    3990     1   17    0   2156   400  ?      Ss+  tty3     0:00
/sbin/mingetty tty3
4     0    3991     1   17    0   2204   400  ?      Ss+  tty4     0:00
/sbin/mingetty tty4
4     0    3992     1   17    0   2044   400  ?      Ss+  tty5     0:00
/sbin/mingetty tty5
4     0    3993     1   16    0   2884   400  ?      Ss+  tty6     0:00
/sbin/mingetty tty6
0    525  16849  21405  17    0   3724   636  -      R+   pts/0    0:00
ps al
0    525  21405  21404  15    0   6168  1472  wait   Ss    pts/0    0:00
-bash

```

Ou se preferir, você pode filtrar com o comando que aprendemos na aula de ps:

# **ps ao pid,ni,command** (assim só aparece o pid, a coluna NICE e o comando que gerou).

Observe a coluna: NI. Ela tem os valores que falamos.

Note que todo processo iniciado pelo usuário tem prioridade 0.

Vamos ver agora a listagem completo com os processos do sistema.

```
# ps -axl | more
```

```

F    UID    PID    PPID  PRI   NI    VSZ   RSS  WCHAN  STAT  TTY      TIME
COMMAND
4     0         1         0   16    0   2512   548  ?      S     ?      0:00
init [3]
1     0         2         1  -100   -     0     0  migrat S     ?      0:03
[migration/0]
1     0         3         1   34   19     0     0  ksofti SN    ?      0:00
[ksoftirqd/0]
1     0         4         1  -100   -     0     0  migrat S     ?      0:02
[migration/1]
1     0         5         1   34   19     0     0  ksofti SN    ?      0:00
[ksoftirqd/1]
1     0         6         1  -100   -     0     0  migrat S     ?      0:02
[migration/2]
1     0         7         1   34   19     0     0  ksofti SN    ?      0:00
[ksoftirqd/2]
1     0         8         1  -100   -     0     0  migrat S     ?      0:02
[migration/3]
1     0         9         1   34   19     0     0  ksofti SN    ?      0:00
[ksoftirqd/3]
1     0        10         1    5  -10     0     0  worker S<    ?      0:00
[events/0]
1     0        11         1    5  -10     0     0  worker S<    ?      0:00
[events/1]

```

```

1      0      12      1      5 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[events/2]
1      0      13      1      5 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[events/3]
1      0      14      1      6 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[khelper]
1      0      15      1      5 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[kthread]
1      0      16     15     15 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[kacpid]
1      0     94     15      5 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[kblockd/0]
1      0     95     15      5 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[kblockd/1]
1      0     96     15      5 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[kblockd/2]
1      0     97     15      5 -10      0      0 worker S<  ?      0:00
[kblockd/3]

```

Note na coluna NI que existem processos com prioridades baixíssimas (19) e outros com prioridade -10.

### Iniciando processos fora da prioridade Padrão

Vamos aprender a usar o comando nice

```
# nice -n prioridade processo
```

Exemplo: Vamos usar o nosso programa conta.sh como exemplo. Vamos iniciá-lo com a menor prioridade possível e já em segundo plano:

```
# nice -n +19 ./conta.sh &
```

Veja o resultado:

```

# ps -al
F S  UID  PID  PPID  C PRI  NI ADDR SZ WCHAN  TTY          TIME
CMD
0 R   525 26483 21405 99  99  19 -  1234 -      pts/0      00:00:02
conta.sh
0 R   525 26484 21405  0  76  0 -   878 -      pts/0      00:00:00
ps

```

Agora vamos iniciá-lo com a prioridade -10

```
# nice -n -10 ./conta.sh &
```

Veja o resultado:

```

# ps -al
F S  UID  PID  PPID  C PRI  NI ADDR SZ WCHAN  TTY          TIME
CMD
0 R   525 26483 21405 99  99 -10 -  1234 -      pts/0      00:00:02
conta.sh
0 R   525 26484 21405  0  76  0 -   878 -      pts/0      00:00:00

```

ps

## Alterando a prioridade de um processo que já está em execução.

Desta vez vamos utilizar o comando renice.

```
# renice -n prioridade processo
```

Vamos usar o exemplo anterior. O conta.sh tem o pid 26483 e o processo tem prioridade -10. Vamos mudar para -5 (lembre-se que o processo já está em execução)

```
# renice -5 -p 26483
```

Veja o resultado:

```
# ps -al
F S  UID  PID  PPID  C  PRI  NI  ADDR  SZ  WCHAN  TTY  TIME
CMD
0 R  525 26483 21405 99  99  -5  -  1234  -  pts/0  00:00:02
conta.sh
0 R  525 26484 21405  0  76  0  -  878  -  pts/0  00:00:00
ps
```

Vamos mudar para 0

```
# renice 0 -p 26483
```

Veja o resultado:

```
# ps -al
F S  UID  PID  PPID  C  PRI  NI  ADDR  SZ  WCHAN  TTY  TIME
CMD
0 R  525 26483 21405 99  99  0  -  1234  -  pts/0  00:00:02
conta.sh
0 R  525 26484 21405  0  76  0  -  878  -  pts/0  00:00:00
ps
```

## NOHUP

O nohup é um comando que faz com que os processos ignorem o sinal hangup (sinal 1 - interrupção).

Vamos executar um processo que não poderá ser finalizado, veja o exemplo:

```
# nohup ./conta.sh
nohup: appending output to `nohup.out'
```

Este recurso é utilizado como recurso de iniciar programas e fazer logout. Com isso o programa fica rodando em background mesmo que o terminal (ou janela do ambiente gráfico)

seja encerrado. O Resultado do comando é direcionado para o arquivo nohup.out

Veja este exemplo:

```
# nohup vim
# killall -1 vi
# ps -aux | grep vi
```

```

root          988  0.6 11.0 22120 13152 ?          S    08:27   0:06
kghostview /mnt/w
root         1001 14.3  3.0  8500 3572 pts/3      RN   08:38   0:50 vi
root         1026  0.0  0.5  1724  668 pts/4      S    08:44   0:00
grep vi

```

Observe que o processo não foi finalizado, então agora vamos finalizá-lo:

## Monitorando processos em Tempo Real

Para monitorar processos em tempo real poderemos utilizar duas ferramentas: o top e o htop. O comando top já vem por padrão nas distribuições linux.

Basta digitar:

```
# top
```

Este programa atualiza a tela a cada 5s. Se quiser uma monitoração segundo a segundo, digite:

```
# top -d 1
```

O Top também aceita comandos quando está em execução:

[Space] Atualizar a tela imediatamente

[h] Exibir uma tela de ajuda

[k] Matar (kill) um processo. Você deverá indicar o ID do processo e o sinal a ser enviado para ele.

[n] Alterar o número de processos exibidos. Você deverá indicar o número.

[u] Ordenar por usuário.

[M] Ordenar por uso da memória.

[P] Ordenar por uso da CPU.

### Dica:

Aplicações como o Apache, Mozilla e o Nautilus são thread-aware — são criados threads múltiplos para lidar com usuários múltiplos ou pedidos múltiplos, e cada thread recebe um

ID de processo. Por default, o ps e o top exibem somente o thread principal (inicial). Para visualizar todos os threads, use o comando ps -m ou pressione [Shift]-[H] no top.

Fonte: [http://web.mit.edu/rhel-doc/3/rhel-sag-pt\\_br-3/ch-sysinfo.html](http://web.mit.edu/rhel-doc/3/rhel-sag-pt_br-3/ch-sysinfo.html)

## HTOP

Este programa não vem por padrão nas distribuições, mas é o melhor de todos! Usa cores, gráficos e teclas de atalhos bem mais fáceis do que o engessado TOP.

Digite:

```
# htop
```

Caso você não tenha este programa, instale na sua distribuição.

Debian e derivados:

```
# apt-get install htop
```

Redhat, Fedora, CentOS...

```
# yum install htop
```

```

CPU[ |                               0.7%]      Tasks: 110, 47 thr; 2 running
Mem[ |                               524/1882MB]    Load average: 0.00 0.02 0.01
Swp[ |                               0/991MB]      Uptime: 3 days, 16:10:01
Avg[ |                               0.7%]      Hostname:
                                           Time: 13:34:39

```

PID	USER	PRI	NI	VIRT	RES	SHR	S	CPU%	MEM%	TIME+	Command
1	root	15	0	10364	692	584	S	0.0	0.0	0:00.84	init [3]
2	root	RT	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
3	root	34	19	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.02	
4	root	10	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:01.61	
5	root	10	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
22	root	10	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
26	root	10	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.35	
27	root	20	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
187	root	18	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
190	root	18	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
192	root	10	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
260	root	15	0	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
261	root	23	0	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
262	root	15	0	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.36	
263	root	10	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:14.08	
264	root	18	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
470	root	11	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
500	root	10	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.12	
501	root	20	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
502	root	20	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	
505	root	16	-5	0	0	0	S	0.0	0.0	0:00.00	

```

F1Help F2Setup F3Search F4Invert F5Tree F6SortBy F7Nice -F8Nice +F9Kill F10Quit

```

Note que as barras já dão uma idéia melhor de poder de processamento, memória RAM e Swap. Na parte inferior, tem as teclas de atalho (sempre teclas de função) que dão acesso rápido aos recursos:

F1 - Ajuda

F2 - Altera cores, gráficos e personaliza o htop

F3 - Procura processos (ps aux | grep ...)

F4 - Inverte a ordem da ordenação escolhida no F6

F5 - Exibe os processos em forma de árvore (pstree)

F6 - Ordena a visualização do programa (Por consumo de cpu, memoria...)

F7 - Diminui a prioridade de um processo (renice -1)

F8 - Aumenta a prioridade de um processo (renice +1)

F9 - Envia sinais para os processos (kill e killall)

F10 - Sai do programa

**Fontes:**

[http://www.guiafoca.org/cgs/guia/inic\\_interm/ch-run.html#s-run-controle](http://www.guiafoca.org/cgs/guia/inic_interm/ch-run.html#s-run-controle)

[http://dainf.ct.utfpr.edu.br/~maziero/doku.php/unix:gestao\\_de\\_processos](http://dainf.ct.utfpr.edu.br/~maziero/doku.php/unix:gestao_de_processos)

[http://web.mit.edu/rhel-doc/3/rhel-sag-pt\\_br-3/ch-sysinfo.html](http://web.mit.edu/rhel-doc/3/rhel-sag-pt_br-3/ch-sysinfo.html)

<http://www.vivaolinux.com.br/artigo/Criando-monitorando-e-terminando-processos?pagina=3>